ラチス・トラス・チューブ構造の高層建築の連続体類似法 による性能評価に関する研究

Abstract

建築構造学分野 上口 真路

構造設計の初期段階では、構造物の力学的性状を大掴みに把握することが重要となる。ラチス構 造物の力学的性状を把握する方法に連続体的取り扱いによる方法があり、連続体的取り扱いによる 方法を用いることで、構造ユニットの形や組み方の異なる構造物全体の力学的性状を把握すること ができる。本研究では、三方向平面ラチス構造の有効剛性を用いてその有効強度の算出を行い構造 特性を把握した。そして外殻にそれらの三方向平面ラチス構造を用いたラチス・トラス・チューブ 構造の力学的性状を明らかにした。その際、有効剛性を用いてフレームモデルを連続体モデルへと 置換し、その静的挙動、固有振動性状、地震応答性状を把握し連続体モデルの精度についても検討 を行った。

## 1. 序

同じ構造ユニットの繰り返しで組み立てられている ラチス構造物の力学的性状を把握する方法に、連続体 的取り扱いによる方法がある。連続体的取り扱いによ る方法とはラチス構造を巨視的に捉えようとするもの であり、構造ユニットの形や組み方によって異なった 構造特性を示す。この巨視的に捉えたときの剛性・強 度を有効剛性・有効強度と呼ぶ。連続体的取り扱いに よる方法を用いることで、構造ユニットの組み方の違 いにより異なる構造特性を示す構造物全体の力学的性 状を把握することができる。有効剛性については連層 耐震壁付ラーメン<sup>1)</sup>、二層立体トラス平板<sup>2)</sup>等に対し て研究がなされている。有効強度についても、個材の 弾性座屈で定まる有効強度の一般的な誘導法が日置に より示されている<sup>3)</sup>。そこで本研究では、三方向平面 ラチス構造を外殻に採用したチューブ構造(ラチス・ トラス・チューブ構造)を三方向平面ラチス構造の有 効剛性を用いて連続体に置換し、数値解析結果よりそ の精度を明らかにし、有用性の検討を行うことを目的 とする。まず、三方向平面ラチス構造の有効剛性を算 出し、その際に有効強度の算出も行う。そして算出し



図1 有効応力と個材軸力

た有効剛性を用いてラチス・トラス・チューブ構造を 連続体に置換し、全部材をモデル化したフレームモデ ルと連続体モデルの力学的性状を数値解析により明ら かにし、比較を行う。

# 2. 有効剛性及び有効強度

### 2.1 有効応力と個材軸力の関係式

三方向平面ラチス構造を巨視的にひとつの平板とし て捉え、シャイベとしての応力を有効応力と呼び、個 材軸力と有効応力を図1のように定義すると、三方向 平面ラチスの個材軸力と有効剛性は式(1)、(2)で表さ れる。本研究では $\theta$  =45°、60°、75°の3種類を取 り扱うとし、それぞれの個材軸力と有効応力の関係は

$$T_n = A_n E_n \left( \varepsilon_{11} \cos^2 \theta_n + 2\varepsilon_{12} \cos \theta_n \sin \theta_n + \varepsilon_{22} \sin^2 \theta_n \right) - (1)$$

$$\begin{cases} N_x \\ N_{xy} \\ N_y \end{cases} = \begin{bmatrix} D^{11} & 0 & D^{12} \\ 0 & D^{12} & 0 \\ D^{12} & 0 & D^{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varepsilon_x \\ \gamma \\ \varepsilon_y \end{bmatrix}^{-} (2)$$
$$D^{11} = \frac{EA_1}{l\sin\theta} + \frac{2EA_2}{b} \frac{\cos^4\theta}{\sin\theta} \quad D^{12} = \frac{2EA_2}{b} \cos^2\theta \sin\theta \quad D^{22} = \frac{2EA_2}{b} \sin^3\theta$$

$$\begin{array}{cccc} \theta = 45^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & & \\ \theta = 45^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \ \ & \\ \theta = 75^{\circ} & \mathcal{O} \$$

式(3)-(5)となる。式中ではヤング係数Eはすべて等 しい、また斜材は同一断面であり $A_2 = A_3$ 、として扱っ ている。

## 2.2 算出手順

有効強度を「全体座屈変形なしに個材の弾性座屈で 定まり、かつ境界条件の影響を受けない理想的な一様 応力状態においての巨視的な強度を連続体形式で表現 したもの」と定義する。個材の弾性座屈とは、座屈 モードが少数の構造単位に現れる同じ不安定モードユ ニットの繰り返しで表せるような弾性座屈のことであ る。また一様応力状態とは、各構造単位がすべて同じ 応力状態にあることをいう。具体的な算出手順として は、対象とする構造ユニットが一様応力状態になるよ うに節点荷重を調整し、そのとき生じている個材軸力 を式(3)-(5)に代入し、有効応力を算出する。その有 効応力を有効強度としてプロットすることで有効強度 面を描く。

## 2.3 解析条件

取り扱う解析モデルをθにより45型、60型、75型 とし、形状及び寸法を図2に示す。モデルの中心の三 角形6個で構成される六角形を1ユニットとして、そ の周りに2ユニット目、3ユニット目を囲うように設 ける。すべてのモデルで軸力T<sub>1</sub>の作用する梁材の長



図2 解析モデル形状及び寸法

部材		部材長さ (mm)	断面寸法 (mm)	断面積 (mm <sup>2</sup> )	断面2次モーメント (mm <sup>4</sup> )	ヤング係数 (N/mm <sup>2</sup> )	細長比
梁材		3000.0					77.3
斜材	45型	2121.3	↓ 114 2 ¥ 4 5	1552	$224 \times 10^{4}$	$2.05 \times 10^{5}$	54.6
	60型	3000.0	$\phi$ 114.3 $\wedge$ 4.3		234 \ 10	2.05 \ 10	77.3
	75型	5795.6					149.3



図3 境界条件(60型)

図4 荷重条件(60型)

さを3000mmに揃えている。全モデル同一断面とし、部 材の断面諸元を表1に示す。なお接合部の剛性と強度 が十分にあるものとし、部材間の接合はすべて剛接合 とする。

荷重条件、境界条件を図3、図4に示す。荷重条件 は、有効強度の定義では座屈モードは繰り返しモード となるので、繰り返し状態を再現するため、2ユニッ トで一様応力状態となるように2ユニット目から載荷 する。図中の荷重条件はNxのみが作用している応力 状態を作り出す場合のものである。また有効強度の理 論では境界条件のない無限遠を取り扱っているので、 解析を行うにあたって境界条件の影響を出来るだけ小 さくするため、境界条件は3ユニット目の両端に設け る。両端の一方をピン支持、もう一方をローラー支持 とする。残りの全節点を変位はZ方向だけを拘束し、 回転はZ軸回り以外を拘束する。



表 2 A 点解材	〒値及ひ	理論値	
	Nx	Ny	
数值解析值	-2.80	0	
理論値	-2.69	0	
数值解析值/理論值	1.04	/	
表 3 C 点解材	「値及び	「理論値	
	Nx	Ny	
数値解析値	0	-2.18	
理論値	0	-2.00	
数值解析值/理論值	/	1.09	

図5 Nx-Ny 強度面(60型)



A 点座屈モード







C 点座屈モード図 6 座屈モード(×1)



A 点オイラー軸力比







C 点オイラー軸力比

図7 オイラー軸力比

## 2.4 解析結果

図5及び表2、表3に60型の理論値と解析結果をあ わせて示す。また図6、図7に図5中に示すA点、B点、 C点の座屈モード及びオイラー軸力比を示す。

Nx に関しては4%、Ny に関しては9%の誤差で近似 できている。誤差の理由は、理論との応力状態の違い と考えられる。理論では各ユニットで無限の繰り返し 応力状態を仮定しているが、数値解析では有限の近似 繰返し応力状態となっており、応力が2ユニット目と 3ユニット目では繰り返し状態となっておらず、また ユニット間でもばらつきがある。これは理論とは違い 境界条件が設けられていることも理由と考えられる。

解析結果より得られた各モデルの3つの有効強度面からなる3次元化した有効強度面を図8-10に示す。 グラフの3軸はNx、Ny、Nxyをそれぞれ梁材、斜材、 斜材のピン節トラスにおけるオイラー座屈で定まる有 効強度で無次元化してあり、モデルにより無次元化係 数が異なっている。







図 9 Nx-Ny-Nxy 強度面(60型) 図 10 Nx-Ny-Nxy 強度面(75型)



Nx-Ny 強度面では全モデルで斜材が座屈していると きには相関が弱く、梁材が座屈するときには強い相関 が生じている。しかし45型、60型、75型と斜材の角 度が立ち上がるにつれて、梁材が座屈するときのNx とNyの相関が弱くなっている。これは、Nyのみを作 用させた時は梁材には圧縮軸力が発生しているため Ny がNx による梁材の座屈を促進する効果があり相関 が生じるが、角度が立ち上がるにつれて、Nyのみを 作用させたときに梁材に発生する圧縮軸力の割合が小 さくなることにより、Ny の効果が小さくなり、相関 が弱まったと考えられる。図11にそれぞれNxのみ、 Ny のみ、Nxy のみを作用させた時の応力状態を示す。 Ny-Nxy 強度面では、Ny とNxy はどちらも斜材に軸力 を発生させお互いに斜材の座屈を促進するため相関が あるが、角度の立ち上がりによって Ny の影響が大き くなっている。Nx-Nxy 強度面では全モデルに共通し て、Nx とNxy にほとんど相関がないことがわかる。Nx は梁材にのみ軸力を発生させ、Nxy は斜材にのみ軸力 を発生させるので斜材、梁材のどちらが座屈するとき も相関が弱いと考えられる。強度面は角度が立ち上が るにつれNxy 軸に対して薄くなり、Ny 軸に対して細 長く伸びていく傾向にあることがわかる。

### 3. 解析モデル概要

### 3.1フレームモデル

外殻の三方向平面ラチス構造の斜材の角度θを45 。、60°、75°とした3種類のモデルを取り扱い、そ れぞれ45f、60f、75fとする。全モデルとも平面形状 が約30m×30m、高さを約150mとするアスペクト比 が約5の高層建築である。網目形状による比較を容易 にするために、三方向平面ラチス構造の3本の部材で 囲まれた最小の三角形の面積を同じ値になるように全 モデルで揃え、梁材の高さに各階の床があるものとす る。その結果、斜材の角度の違いにより階高、階数が モデルごとに異なる。図12に解析モデルの形状及び 寸法を示す。

各階に剛な床があり、平面形状が大きく変形しない ことを模擬するため各階に剛床仮定を設定する。フ レームモデルの斜材と梁材の交点に剛床仮定を設定す ると斜材の応力が梁材に流れなくなり、実際の構造の 挙動と異なる挙動を示すと考えられるため、交点から 内部へ同一長さの梁材を伸ばし、その梁材の先端に剛 床仮定を設定する。剛床仮定を設定した節点は、節点 間において相対変位がないものとして扱っている。図 13 に平面寸法及び剛床仮定を設定した節点を●で示 す。なお接合部の剛性と強度が十分にあるものとし、 部材間の接合はすべて剛接合とする。使用部材は許容 応力度設計を行い決定する。部材の断面諸元を表4に 示す。



表5 45cの剛性

表6 60cの剛性

表7 75cの剛性

REE	断面積	伸び剛性	曲げ剛性	せん断剛性	rtek.	断面積	伸び剛性	曲げ剛性	せん断剛性	RHL	断面積	伸び剛性	曲げ剛性	せん断剛性
陌	$(cm^2)$	(kN)	$(kN \cdot cm^2)$	(kN)	P白	$(cm^2)$	(kN)	$(kN \cdot cm^2)$	(kN)	P白	$(cm^2)$	(kN)	$(kN \cdot cm^2)$	(kN)
1-15	19202	3.94E+08	4.43E+14	1.97E+08	1-7	14531	2.98E+08	3.79E+14	1.49E+08	1-5	9337	1.91E+08	2.31E+14	6.87E+06
16 - 18	16272	3.34E+08	3.75E+14	1.67E+08	8	14235	2.92E+08	3.71E+14	1.46E+08	6	8882	1.82E+08	2.20E+14	6.54E+06
19 - 25	15539	3.19E+08	3.58E+14	1.59E+08	9-10	13939	2.86E+08	3.64E+14	1.43E+08	7	7520	1.54E+08	1.86E+14	5.53E+06
26	12143	2.49E+08	2.80E+14	1.24E+08	11	13791	2.83E+08	3.60E+14	1.41E+08	8	7293	1.49E+08	1.80E+14	5.37E+06
27,28	11011	2.26E+08	2.54E+14	1.13E+08	12	13642	2.80E+08	3.56E+14	1.40E+08	9,10	7066	1.45E+08	1.75E+14	5.20E+06
29 - 34	9878	2.03E+08	2.28E+14	1.01E+08	13 - 17	13494	2.77E+08	3.52E+14	1.38E+08	11	6921	1.42E+08	1.71E+14	5.09E+06
35	9647	1.98E+08	2.22E+14	9.89E+07	18	12987	2.66E+08	3.39E+14	1.33E+08	12	6489	1.33E+08	1.60E+14	4.78E+06
36	8954	1.84E+08	2.07E+14	9.18E+07	19	12480	2.56E+08	3.26E+14	1.28E+08	13	5768	1.18E+08	1.43E+14	4.24E+06
37	8954	1.84E+08	2.07E+14	9.18E+07	20	12227	2.51E+08	3.19E+14	1.25E+08	14,15	5624	1.15E+08	1.39E+14	4.14E+06
38 - 42	8723	1.79E+08	2.01E+14	8.94E+07	21	11973	2.45E+08	3.12E+14	1.23E+08	16	5417	1.11E+08	1.34E+14	3.99E+06
43	7792	1.60E+08	1.80E+14	7.99E+07	22-26	11719	2.40E+08	3.06E+14	1.20E+08	17	5003	1.03E+08	1.24E+14	3.68E+06
44-50	7559	1.55E+08	1.74E+14	7.75E+07	27	11247	2.31E+08	2.94E+14	1.15E+08	18	4382	8.98E+07	1.08E+14	3.22E+06
					28	10932	2.24E+08	2.85E+14	1.12E+08	19-22	3554	7.29E+07	8.79E+13	2.62E+06
					29-33	10617	2.18E+08	2.77E+14	1.09E+08	23	2614	5.36E+07	6.46E+13	1.92E+06
					34	9690	1.99E+08	2.53E+14	9.93E+07	24-26	2509	5.14E+07	6.20E+13	1.85E+06
					35	9227	1.89E+08	2.41E+14	9.46E+07					
					36-38	8995	1.84E+08	2.35E+14	9.22E+07					



図14 理想化断面

 $EI\kappa = M$  EA sh = M  $\frac{2\varepsilon}{h} = \kappa \qquad EA = D_{22}$   $EI = \frac{D_{22}h^2}{2} - (6)$ 

# 3.2 連続体モデル

有効剛性を用いて、フレーム モデルを連続体モデルへと置換 する。その際に、フレームモデ ルのラチス・トラス・チューブ 構造を図14に示すように理想 化断面とし、4構面のうち荷重 方向に直交する2面が曲げに抵 抗するフランジ、荷重方向に平 行な2面がせん断力に抵抗する ウェブであると仮定する。式 (6)に示す関係より、フランジ の伸び剛性からラチス・トラ ス・チューブ構造全体の曲げ剛性を算出する。 $D_{22}$ が 巨視的に見たフランジの伸び剛性であり、 $\kappa$ 、 $\epsilon$ はそ れぞれ曲げモーメントMを作用させた時の曲率、ひず みである。また、ウェブ2構面分のせん断剛性をラチ ス・トラス・チューブ構造全体のせん断剛性として扱 う。各モデルの層ごとに算出した断面積、伸び剛性、 曲げ剛性、せん断剛性を表 5-7 に示す。有効剛性は単 位幅当たりの値で算出されるので、各モデルの幅を乗 じた値を示している。伸び剛性は4構面の伸び剛性の 合計としている部材の断面積はヤング係数を2.05 ×  $10^5$ N/mm<sup>2</sup>とし、伸び剛性から求める。これらの剛性を 用いて各モデルの1層を1本の部材としてそれぞれ連 続体へと置換する。部材長さをフレームモデルの階高 と同じとする。連続体に置換したモデルの名称をそれ ぞれ45c、60 c、75 cとする。

# 3.3 解析手法及び解析条件

教育用構造解析ソフト SPACE (SPace frame Analysis package for Civil Engineers, researchers and students)を用いて幾何学的非線形を考慮した数値解 析を行う。モデルの自重は部材重量及び各階の床重量 を3kN/m<sup>2</sup>、積載重量を1.8kN/m<sup>2</sup>として計算し、フレー ムモデルでは支持節点・剛床仮定とした節点を除く上 層の斜材と梁材が接合される全節点に、連続体に置換 したモデルでは、支持節点を除く全節点に鉛直下向き に載荷する。質量は各節点の作用荷重を重力加速度 (980cm/sec<sup>2</sup>) で除したものとし、節点集中型の質量 として取り扱う。数値解析に使用する部材モデルは接 合部を表す剛域、部材を表す梁要素、弾塑性ばねで構 成されるモデルとし、数値解析を行う際は、部材中央 部に節点を設けており、1部材2要素として取り扱っ ている。ただし、この節点には荷重及び質量は作用さ せない。境界条件は全モデルを最下層を固定とする。

## 4. 解析結果

## 4.1静的举動

図15-17に各モデルに自重とAi分布による地震水 平荷重を載荷した際の各階の水平変位を示す。また図 18 に弾塑性解析の結果としてフレームモデルの最上



水平変位(cm)  $\boxtimes 17 \quad \theta = 75^{\circ}$ 

1	10000				
	关 <sup>40000</sup>		State of the second sec		
	20000				1
30	0	5 水平	□	00 1 m)	50
		図18	荷重変	形関係	

	表8 水	平変位		表 9 鉛直変位					
モデル	フレームモデル δ <sub>f</sub> (cm)	連続体モデル δ <sub>c</sub> (cm)	$\delta_{\rm c}/\delta_{\rm f}$	モデル	フレームモデル δ <sub>f</sub> (cm)	連続体モデル δ <sub>c</sub> (cm)	$\delta$ $_{c}/$ $\delta$ $_{f}$		
45	16.44	18.38	1.12	45	7.37	7.24	0.98		
60	13.87	14.51	1.05	60	6.17	6.12	0.99		
75	25.03	24.82	0.99	75	7.52	7.50	1.00		

階節点の荷重変形関係を示す。水平剛性は45f が最も 高く、60f、75fの順であることがわかる。表8、表9 にそれぞれフレームモデルと連続体に置換したモデル の最大水平変位と最上部の鉛直変位を示す。フレーム モデルの鉛直変位は最上階の全節点の鉛直変位の平均 とする。水平変位は99~112%、鉛直変位は98~100 %の精度となっている。

### 4.2 固有振動性状

非減衰自由振動解析を行った結果、フレームモデル と連続体に置換したモデルのX方向、Z方向の有効質 量比の大きいモードの上位5位までの固有周期を表 10に示す。出力するモードは20次までとする。

X方向の有効質量比の大きいモードの固有周期は、 全モデルで有効質量比が大きいモードほど精度が良い 結果となっている。有効質量比の小さい下位のモード になると精度が悪くなり、特に45、60、75と斜材の 角度が立ち上がるにつれてその傾向が強いことがわか る。75cは有効質量比1位のモードでは95%の精度だ が、有効質量比5位のモードでは21%の精度とかな り短めの値となっている。しかし、Z方向の有効質量 比の大きいモードについては、全モデルが全モードで 約80%~105%の精度となっている。

**丰10** 田右田期(a)

モデル	有効質量		X方向		Z方向				
	比順位	с	f	c/f	с	f	c/f		
	1	2.750	2.361	1.165	0.469	0.448	1.048		
	2	0.530	0.554	0.958	0.185	0.176	1.049		
45	3	0.197	0.257	0.765	0.102	0.106	0.963		
	4	0.111	0.164	0.675	0.062	0.076	0.806		
	5	0.080	0.120	0.665	0.051	0.061	0.833		
	1	2.583	2.536	1.019	0.438	0.444	0.989		
	2	0.442	0.629	0.703	0.156	0.157	0.996		
60	3	0.159	0.303	0.526	0.082	0.095	0.866		
	4	0.094	0.204	0.461	0.068	0.068	0.991		
	5	0.053	0.143	0.369	0.049	-	-		
	1	3.402	3.569	0.953	0.478	0.480	0.998		
	2	0.635	1.175	0.540	0.186	0.187	0.997		
75	3	0.242	0.650	0.372	0.113	-	-		
	4	0.124	0.463	0.268	0.082	-	-		
	5	0.076	0.356	0.213	0.064	-	-		

## 4.3 地震応答挙動

時刻歴地震応答解析を行う。地震波はEL CENTRO地 震波のNS 成分とTAFT 地震波のEW 成分の2種類を採 用し、最大加速度を100galとしてX方向に入力する。 入力する地震波にはこれらのデータの15秒間を用い る。非減衰自由振動解析の結果、有効質量比の大きい 上位2つのモードに対して減衰定数を2%とする。

図 19-21 に EL CENTRO 地震波の解析結果を示す。グ ラフの縦軸はモデルの階数を示しており、横軸はそれ ぞれ時刻歴応答解析を行った結果の各層の最大層間変 形角、最大層せん断力、最大加速度、最大変位を示し ている。それぞれの結果は最大値をプロットしている ため、生起時刻は同一ではない。表 11-14 に EL CENTRO 地震波及びTAFT 地震波の結果を示す。最大層せん断 力は最下層、最大層間変形角と最大加速度は誤差が最



表11	1 最大層	f間変F	形角(r	ad)		表 1	2 最大	層せん	/断力(	(t)
モデル	地震波	С	f	c/f		モデル	地震波	С	f	c/f
45	EL CENTRO TAFT	0.0014 0.0008	0.0011 0.0007	1.26 1.12		45	EL CENTRO TAFT	29017 18406	31489 20152	0.92 0.91
60	EL CENTRO TAFT	0.0017 0.0014	0.0012 0.0010	1.43 1.45		60	EL CENTRO TAFT	18244 26205	13663 15622	1.34 1.68
75	EL CENTRO TAFT	0.0018 0.0013	0.0011 0.0017	1.58 0.74		75	EL CENTRO TAFT	7478 7684	5077 4618	1.47 1.66
表	表13 最大加速度(gal) 表14 最大変位(cm)									
モデル	地震波	с	f	c/f		モデル	地震波	с	f	c/f
45	EL CENTRO TAFT	225 176	209 140	1.08 1.26		45	EL CENTRO TAFT	18.59 10.30	15.32 9.75	1.21 1.06
60	EL CENTRO TAFT	243 332	166 136	1.46 2.44		60	EL CENTRO TAFT	15.20 9.39	13.90 8.67	1.09 1.08
75	EL CENTRO TAFT	201 149	106 100	1.89 1.50		75	EL CENTRO TAFT	13.36 13.25	12.03 14.31	1.11 0.93

も大きい層、最大変位は最上層の値を示している。変 位は各モデルで93~121%の精度となったが、層間変 形角などの結果では45cが最も精度が良く、60c、75c の順に精度が下がっている。これは連続体に置換する 際にウェブ面の曲げ剛性を無視した為と考えられる。 また剛床仮定の有無も精度に影響するのではないかと 考えられる。さらに、水平剛性が低いとシアラグが発 生するが、今回のように連続体に置換するとシアラグ が考慮されないことも注意が必要である。

## 6. 結

(1) 数値解析により有効強度をNxに関しては4%、Ny に関しては9%の誤差で近似できた。三方向平面ラチ スの有効強度面は、角度が立ち上がるにつれ Nxy 軸に 対して薄くなり、Ny 軸に対して細長く伸びていく傾 向にあることがわかる。

(2) フレームモデルの水平剛性は45f、60f、75fの順 に高く、時刻歴応答解析の結果、最大加速度、最大層 せん断力は斜材の角度が立ち上がるにつれて大きい値 となった。

(3) 連続体モデルは静的水平変位は99~112%、静的 鉛直変位は98~100%の精度で近似できた。固有振動 性状については連続体モデルは有効質量比が大きい モードほど精度が良く、Z方向の有効質量比の大きい モードについては、全モデルが全てのモードで約80 %~105%の精度で近似できた。また地震応答性状に ついては45cが最も精度良く挙動を近似できており、 60c、75cの順に精度が下がっている。

参考文献

1)日置興一郎,坂 壽二,那谷晴一郎,安岡 章:高層トラス 架構の連続体的弾塑性解析 その1. 有効剛性, 日本建築学会 近畿支部研究報告 18, 1978.5, pp. 341-344

2) 日置興一郎,坂 壽二:立体トラス平板の解析 - その1・有 効剛性と方程式-,日本建築学会論文報告集 157,1969.3, pp. 33-39

3) 日置興一郎:個材の弾性座屈で定まる剛節ラチス構造の有 効強度,日本建築学会論文報告集 325,1983.3,pp1-8

### 討議等

◆討議 [ 大内一 教授 ]

連続体置換の研究のようなのでタイトルの「性能評価 に関する~|は「性能評価のための~|の方が良いの では。

◆回答:ご指摘ありがとうございます。今回の発表で は連続体置換を主題としていたので、今後発表の機会 があればその旨が伝わるようにしたいと思います。

◆討議 [ 大内一 教授 ]

地震応答解析を行っていますが、弾性範囲ですか、塑 性域にはいかないのですか。

◆回答:解析は最大入力加速度を 100gal として弾性 範囲を対象とし、弾性挙動の精度について検討してい ます。

◆討議[ 谷池義人 教授 ]

 フレームモデルには床は入っていますか。 ②剛床仮定を設定せずに解析をした方が、精度が良い のでは。 ③ねじれは考えていますか。

◆回答:①フレームモデルでは各階の床レベルに剛床 仮定を設定していますが、床は入っていません。②剛 床仮定を設定しない場合は、フレームモデルの平面形 状が大きく変形し、実際の構造物の挙動と異なると考 えられたため、剛床仮定を設定しました。③連続体モ デル、フレームモデルともに2次元解析を行い、ねじ れは考慮していません。

◆討議 [ 吉中進 講師 ]

45°、60°、75°でモード形状や有効質量比の分布に 差異はなかったですか。

◆回答:各モデルでモード形状に大きな差異は見られ ませんでした。有効質量比については、45°、60°、 75°になるにつれ、Z方向の有効質量比の大きいモー ドが低次モードへと移っていましたが、20次までの有 効質量比の合計に大きな差異は見られませんでした。

弾塑性までを考えると置換の方法は今のままで良いの ですか。

◆回答:今回の結果では弾性範囲で誤差がみられたの で、まずはその原因を把握したいと考えています。そ の後、同様の置換方法を用いて弾塑性の検討を行える のではないかと考えています。

◆討議 [ 大内一 教授 ]

解析にかかる時間はどれくらい。今の PC の能力なら 置換しなくても良いのでは。

◆回答:地震応答解析にフレームモデルでは1~3時 間かかりますが、連続体モデルでは 20~30 秒間で終 了します。解析時間に大きな差があり、連続体に置換 する利点があると考えています。

◆討議[ 松村政秀 講師 ]